



## **Centro Stampa**

**ATTENZIONE QUESTI APPUNTI SONO OPERA DI STUDENTI , NON SONO STATI VISIONATI DAL DOCENTE. IL NOME DEL PROFESSORE SERVE SOLO PER IDENTIFICARE IL CORSO.**

**N° 4453**

**FISICA 2  
TEORIA ESERCIZI**

**2022-23**

**DI VICO GIULIA**

## RIASSUNTO DELLE PRINCIPALI EQUAZIONI di ELETTROSTATICA e MAGNETOSTATICA

### Vuoto

<p>Flusso di <math>\vec{E}</math> <sup>GAUSS</sup>  <math>\oint_{\Sigma} \vec{E} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = \frac{q}{\epsilon_0}</math></p> <p>Flusso di <math>\vec{B}</math>  <math>\oint_{\Sigma} \vec{B} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = 0</math> (SOLENOIDALE)</p> <p>CIRCVITAZIONE di <math>\vec{E}</math>  <math>\oint_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0</math> (CONSERVATIVO)</p> <p>CIRCVITAZIONE di <math>\vec{B}</math> (AMPERE)  <math>\oint_{\mathcal{L}} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I</math></p>	<p>DIVERGENZA di <math>\vec{E}</math>  <math>\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}</math></p> <p>DIVERGENZA di <math>\vec{B}</math>  <math>\nabla \cdot \vec{B} = 0</math></p> <p>ROTORE di <math>\vec{E}</math>  <math>\nabla \wedge \vec{E} = 0</math></p> <p>ROTORE di <math>\vec{B}</math>  <math>\nabla \wedge \vec{B} = \mu_0 \vec{j}</math></p>
---	---

### Mezzi

<p>RELAZIONI COSTITUTIVE <math>\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}</math>    <math>\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{H})</math></p>	
<p>Flusso di <math>\vec{E}</math> <sup>GAUSS</sup>  <math>\oint_{\Sigma} \vec{E} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = \frac{1}{\epsilon_0} (q_{ab} + q_{ext}) = \frac{1}{\epsilon_0 \epsilon_r} q_{ab}</math></p> <p>Flusso di <math>\vec{D}</math> <sup>GAUSS</sup>  <math>\oint_{\Sigma} \vec{D} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = q_{ab}</math></p> <p>CIRCVITAZIONE di <math>\vec{B}</math> <sup>AMPERE</sup>  <math>\oint_{\mathcal{L}} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 (I + I_{mag}) = \mu_0 \mu_r I</math></p> <p>CIRCVITAZIONE di <math>\vec{H}</math> <sup>AMPERE</sup>  <math>\oint_{\mathcal{L}} \vec{H} \cdot d\vec{l} = I</math></p>	<p>DIVERGENZA di <math>\vec{E}</math>  <math>\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho_{ab}}{\epsilon_0 \epsilon_r} = \frac{1}{\epsilon_0} (\rho_{ab} + \rho_{ext})</math></p> <p>DIVERGENZA di <math>\vec{D}</math>  <math>\nabla \cdot \vec{D} = \rho_{ab}</math></p> <p>ROTORE di <math>\vec{B}</math>  <math>\nabla \wedge \vec{B} = \mu_0 \mu_r \vec{j} = \mu_0 (\vec{j}_c + \vec{j}_m)</math></p> <p>ROTORE di <math>\vec{H}</math>  <math>\nabla \wedge \vec{H} = \vec{j}</math></p>

### Continuità

COMPONENTI TANGENZIALI	$E_{1t} = E_{2t} ;$	$H_{1t} = H_{2t} ;$	$\frac{D_{1t}}{\epsilon_1} = \frac{D_{2t}}{\epsilon_2} ;$	$\frac{B_{1t}}{\mu_1} = \frac{B_{2t}}{\mu_2}$
COMPONENTI NORMALI	$D_{1n} = D_{2n} ;$	$B_{1n} = B_{2n} ;$	$\epsilon_1 E_{1n} = \epsilon_2 E_{2n} ;$	$\mu_1 H_{1n} = \mu_2 H_{2n}$

### Equazioni di Maxwell nel vuoto

#### FORMA INTEGRALE

$\oint_{\Sigma} \vec{E} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = \frac{q}{\epsilon_0}$ GAUSS	$\oint_{\Sigma} \vec{B} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = 0$ (SOLENOIDITÀ)	DENSITÀ di ENERGIA: $u_e = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2$
$\oint_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\phi(\vec{B})}{dt}$ FARADAY	$\oint_{\mathcal{L}} \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I^{com} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d\phi(\vec{E})}{dt}$	$u_m = \frac{1}{2\mu_0} B^2$

#### FORMA DIFFERENZIALE

$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$	$\nabla \cdot \vec{B} = 0$	CONTINUITÀ della CORRENTE: $\nabla \cdot \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0$
$\nabla \wedge \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$ FARADAY	$\nabla \wedge \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$	LEGGE di OMM: $\vec{j} = \sigma \vec{E}$

#### MATERIALI

$\nabla \cdot \vec{D} = \rho$	$\nabla \cdot \vec{B} = 0$	DENSITÀ di ENERGIA: $u_e = \frac{1}{2} \epsilon_0 \epsilon_r E^2 = \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D}$
$\nabla \wedge \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$	$\nabla \wedge \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$	$u_m = \frac{1}{2\mu_0 \mu_r} B^2 = \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H}$
EQUAZIONI COSTITUTIVE		
$\vec{B} = \mu_0 \mu_r \vec{H}$	$\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{H})$	MEZZI ISOTROPI
$\vec{D} = \epsilon_0 \epsilon_r \vec{E}$	$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$	

### FORMULARIO

<p><b>CAMPO MAGNETICO nel vuoto</b></p> <p><math>\nabla \cdot \vec{B} = 0</math> e <math>\oint_{\Sigma} \vec{B} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = 0</math> <span style="margin-left: 20px;">II EQ. MAXWELL</span>  <math>\vec{B}</math> È SOLENOIDALE</p> <p><math>\nabla \wedge \vec{B} = \mu_0 \vec{j}</math> e <math>\oint_{\mathcal{L}} \vec{B} \cdot d\vec{s} = \pm \mu_0 I_e</math> <span style="margin-left: 20px;">III EQ. MAXWELL</span>          LEGGE di AMPERE (STAZIONARIA)</p> <p><math>\vec{j} = I d\vec{s} \wedge \vec{B}</math>  <math>\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi r^2} I d\vec{s} \wedge \vec{u}_r</math> <span style="margin-left: 20px;">LEGGI ELEMENTARI di LAPLACE</span></p>	<p><b>CAMPO ELETRICO nel vuoto</b></p> <p><math>\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}</math> e <math>\oint_{\Sigma} \vec{E} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = \frac{q}{\epsilon_0}</math> <span style="margin-left: 20px;">I EQ. di MAXWELL</span>          GAUSS</p> <p><math>\nabla \wedge \vec{E} = 0</math> e <math>\oint_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0</math> <math>\vec{E}</math> È <b>CONSERVATIVO</b></p>
---	---



$H \rightarrow$  SOLO CONDUZIONE

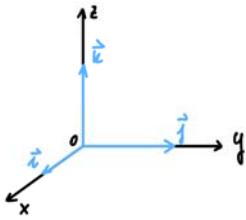
#### RIASSUNTO VELOCE:

$E_{1t} = E_{2t}$	$B_{1n} = B_{2n}$
$D_{1n} = D_{2n}$	$H_{1t} = H_{2t}$

# 1. CAMPO CONSERVATIVO E SOLENOIDALE

## BREVE RICHIAMO di CALCOLO VETTORIALE:

• UN SDR CARTESIANO È DEFINITO DALLE SEGUENTI BASI ORTONORMALI:  $\vec{u}_i$ , CON  $i = 1, 2, 3$



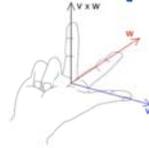
NOTAZIONI ALTERNATIVE:

- $\vec{u}_1 = \vec{u}_x = \vec{i}$
- $\vec{u}_2 = \vec{u}_y = \vec{j}$
- $\vec{u}_3 = \vec{u}_z = \vec{k}$

### DELTA di KRONECKER

$$\delta_{ij} = u_i \cdot u_j = \begin{cases} 1 & \text{SE } i = j \\ 0 & \text{SE } i \neq j \end{cases}$$

I 3 ASSI SEGUONO LA REGOLA della MANO DESTRA: x, y, z



## PRODOTTO SCALARE:

• PRODOTTO TRA DUE VETTORI CHE RESTITUISCE UNO SCALARE:

- $\vec{u} \cdot \vec{w} = u_1 w_1 + u_2 w_2 + u_3 w_3 = u_x w_x + u_y w_y + u_z w_z$
- $\vec{u} \cdot \vec{w} = \|\vec{u}\| \|\vec{w}\| \cos \theta$ , DOVE  $\theta$  È L'ANGOLO COMPRESO TRA  $\vec{u}$  E  $\vec{w}$



## PRODOTTO VETTORIALE:

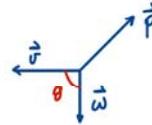
PRODOTTO TRA DUE VETTORI CHE RESTITUISCE UN VETTORE:

$$\vec{u} \times \vec{w} = \vec{u} \wedge \vec{w} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ u_x & u_y & u_z \\ w_x & w_y & w_z \end{vmatrix} \rightarrow \text{DETERM. di una MAT. BIDIMENSIONALE}$$

$$= \vec{i} (u_y w_z - u_z w_y) + \vec{j} (u_z w_x - u_x w_z) + \vec{k} (u_x w_y - u_y w_x)$$

•  $\|\vec{u} \times \vec{w}\| = \|\vec{u}\| \|\vec{w}\| \sin \theta$ , DOVE  $\theta$  È L'ANGOLO TRA  $\vec{u}$  E  $\vec{w}$  E L'ORIENTAZIONE È DATA DALLA REGOLA della MANO DESTRA

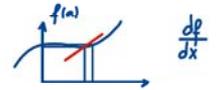
## OPERATORI VETTORIALI BASATI SU $\nabla$ : detto "NABLA" o "DEL"



•  $\nabla$  È UN VETTORE CON COMPONENTI UGUALI E DERIVATE PARZIALI

$$\nabla = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

↳ la derivata dà la pendenza della Tangente



• SI OTTENGONO DIVERSE OPERAZIONI! A SECONDA CHE  $\nabla$  SIA APPLICATO A SCALARI o VETTORI

• **GRADIENTE** →  $\nabla$  APPLICATO A UNA FUNZIONE SCALARE

$f(x, y, z)$ : SPAZIO CARTES. 3D

- CONSIDERO  $f = f(x, y, z)$  FUNZIONE SCALARE DEFINITA NELLO SPAZIO CARTESIANO  
CAMPO SCALARE da  $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

- ESEMPIO: TEMPERATURA, PRESSIONE

$$\nabla f = \vec{i} \frac{\partial f}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial f}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial f}{\partial z} \quad \text{FUNZIONE VETTORIALE}$$

• **DIVERGENZA** →  $\nabla$  APPLICATO AD UNA FUNZIONE VETTORIALE (CON PRODOTTO SCALARE)

- CONSIDERIAMO  $\vec{v} = \vec{v}(x, y, z)$  FUNZIONE VETTORIALE DEFINITA NELLO SPAZIO CARTESIANO  
CAMPO VETTORIALE

- ESEMPIO: VELOCITÀ del VENTO

$$\nabla \cdot \vec{v} = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z} \quad \text{FUNZIONE SCALARE} \quad \nabla \cdot \vec{v}(x, y, z) = \frac{\partial v_x}{\partial x}(x, y, z) + \frac{\partial v_y}{\partial y}(x, y, z) + \frac{\partial v_z}{\partial z}(x, y, z)$$

• **ROTORE** →  $\nabla$  APPLICATO AD UNA FUNZIONE VETTORIALE (con PRODOTTO VETTORIALE)

$$\nabla \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ v_x & v_y & v_z \end{vmatrix} = \vec{i} \left( \frac{\partial v_z}{\partial y} - \frac{\partial v_y}{\partial z} \right) + \vec{j} \left( \frac{\partial v_x}{\partial z} - \frac{\partial v_z}{\partial x} \right) + \vec{k} \left( \frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y} \right) \quad \text{FUNZIONE VETTORIALE}$$

• POICHÈ  $\nabla$  È COSTITUITO DA DERIVATE PARZIALI, LINEARI, E ANCH'ESSO È LINEARE

$$\nabla(\alpha f + \beta g) = \alpha \nabla f + \beta \nabla g \quad \text{GRADIENTE di una SOMMA di FUNZIONI SCALARI}$$

$$\nabla(f \cdot g) = f \cdot \nabla g + g \cdot \nabla f \quad \text{GRADIENTE di un PRODOTTO di FUNZIONI SCALARI}$$

$$\nabla(\vec{u} + \vec{w}) = \nabla \vec{u} + \nabla \vec{w} \quad \text{DIVERGENZA di una SOMMA di FUNZIONI VETTORIALI}$$

$$\nabla(\alpha \vec{u} + \beta \vec{w}) = \alpha \nabla \vec{u} + \beta \nabla \vec{w} \quad \text{ROTORE di una SOMMA di FUNZIONI VETTORIALI}$$

**OPERATORE LAPLACIANO**  $\nabla^2$

APPLICATO A F SCALARE:  $\nabla^2 f(x,y,z) = \nabla \cdot \nabla f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$   
CAMPO SCALARE

$\nabla^2 F(x,y,z)$  FUNZIONE SCALARE (DIVERGENZA di un GRADIENTE)

APPLICATO A  $\vec{v}$  VETTORIALE:  $\nabla^2 \vec{v}(x,y,z) = \nabla(\nabla \cdot \vec{v}) - \nabla \wedge (\nabla \wedge \vec{v})$   
CAMPO VETTORIALE DIVERG ROTORE

$\nabla^2 \vec{v}(x,y,z)$  FUNZIONE VETTORIALE (GRADIENTE di una DIVERGENZA meno ROTORE di un ROTORE)

**RELAZIONI NOTEVOLI:** ABBIAMO DUE IDENTITÀ

1)  $\nabla \wedge (\nabla f) = \vec{0}$  IL ROTORE di un GRADIENTE È ZERO

2)  $\nabla \cdot (\nabla \wedge \vec{v}) = 0$  LA DIVERGENZA di un ROTORE È ZERO

**DEFINIZIONI**

• UN VETTORE AVENTE  $\nabla \wedge \vec{v} = \vec{0}$  OVUNQUE È DETTO **IRROTAZIONALE**

• UN VETTORE AVENTE  $\nabla \cdot \vec{v} = 0$  OVUNQUE È DETTO **SOLENOIDALE**

SE CONSERVATIVO  
↓  
IRROTAZIONALE

**CONSEGUENZE**

1) SE UN VETTORE  $\vec{v}$  PUÒ ESSERE ESPRESSO COME  $\vec{v} = \nabla f \implies \nabla \wedge \vec{v} = \nabla \wedge (\nabla f) = 0 \implies \vec{v}$  **IRROTAZIONALE** → ROTORE NULLO

SE  $\vec{v} = \nabla f$ ,  $\vec{v}$  È **CONSERVATIVO**  $\implies$  SE UN CAMPO  $\vec{v}$  È CONSERVATIVO ALLORA È ANCHE **IRROTAZIONALE**

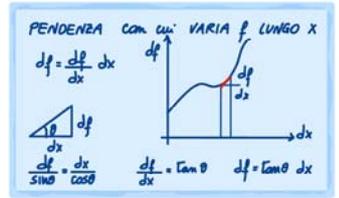
2) SE UN VETTORE  $\vec{v}$  PUÒ ESSERE ESPRESSO COME  $\vec{v} = \nabla \wedge \vec{w} \implies \nabla \cdot \vec{v} = \nabla \cdot (\nabla \wedge \vec{w}) = 0 \implies \vec{v}$  **SOLENOIDALE** → DIV. NULLA

SE UN VETTORE  $\vec{v}$  È **IRROTAZIONALE** (E CONSERVATIVO) ALLORA È ANCHE **SOLENOIDALE**

$\implies \nabla^2 \vec{v} = \nabla(\nabla \cdot \vec{v}) - \nabla \wedge (\nabla \wedge \vec{v}) = 0 \implies \nabla^2 \vec{v} = 0$  EQ. di LAPLACE (VETTORIALE)

• SE  $\vec{v} = \nabla f \implies \nabla^2 f = \nabla(\nabla \cdot \vec{v}) = \nabla \cdot \vec{v} = 0 \implies \nabla^2 f = 0$  EQ. di LAPLACE (SCALARE)

UN CAMPO VETTORIALE **IRR. E SOL.** È DETTO **CAMPO ARMONICO** (f, T FREQ. PERIODICITÀ)



**CONSIDERAZIONI sul GRADIENTE**

$\nabla f(x,y,z) = \vec{i} \frac{\partial f}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial f}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial f}{\partial z}$  quanto varia lungo la direzione dove la variaz. max. di pendenza?

• DATO UN CAMPO SCALARE  $f(x,y,z)$ , UN' **ISO SUPERFICIE** È IL LUOGO GEOMETRICO DOVE  $f = \text{CONSTANTE}$

• SU UN' **ISOSUPERFICIE**,  $df = 0$  LA VARIAZIONE INFINITESIMA È 0

(1)  $df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz$  DIFFERENZIALE COMPLETO

È ANNO SCALARE  $\implies$  SIMILE AL GRADIENTE  $\nabla f = \vec{i} \frac{\partial f}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial f}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial f}{\partial z}$

(2)  $d\vec{s} = \vec{i} dx + \vec{j} dy + \vec{k} dz$  DIFFERENZIALE SPOSTAMENTO

$df = \nabla f \cdot d\vec{s}$  È un PRODOTTO SCALARE

• SE RICONGIUNGIAMO L'ATTENZIONE SU UN' **ISO SUPERFICIE**  $df = 0, \nabla f \cdot d\vec{s} = 0, \nabla f \perp d\vec{s}$  **GRADIENTE ORTOGONALE** alla SUPERFICIE

•  $\nabla f$  È **ORTOGONALE** A OGNI  $d\vec{s}$  SE  $d\vec{s}$  APPARTIENE ALL' **ISO SUPERFICIE**

**CIRCULAZIONE**

• DATO UN CAMPO VETTORIALE  $\vec{v} = \vec{v}(x,y,z)$  E UNA CURVA "s" SU UNO SPAZIO CARTESIANO:  $I = \int_s \vec{v} \cdot d\vec{s}$

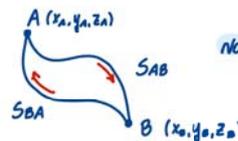
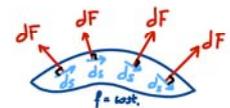
• SE  $\vec{v} = \nabla f$ ,  $\vec{v} \cdot d\vec{s} = \nabla f \cdot d\vec{s} = df$  E  $I = \int_s \vec{v} \cdot d\vec{s} = \int_A^B df = f(B) - f(A)$

• SE  $\vec{v} = \nabla f$ ,  $\vec{v}$  È **CONSERVATIVO**  $\implies$  LA CIRCULAZIONE AD UN CAMPO VETTORIALE CONSERVATIVO **DIPENDE SOLO DAGLI ESTREMI** di INTEGRAZ.

• SE "s" È UNA **LINEA CHIUSA**:

$$\oint_s \vec{v} \cdot d\vec{s} = \int_{AB} \vec{v} \cdot d\vec{s} + \int_{BA} \vec{v} \cdot d\vec{s} = \int_A^B df + \int_B^A df = f(B) - f(A) + f(A) - f(B) = 0$$

$\oint_s \vec{v} \cdot d\vec{s} = 0$  SE  $\vec{v}$  È **CONSERVATIVO**



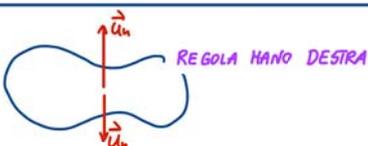
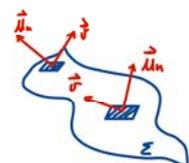
**NON DIPENDE DALLA FORMA** di S

**FLUSSO**

APERTA o CHIUSA

DATA UNA SUPERFICIE  $\Sigma$  DEFINITA SU UNO SPAZIO CARTESIANO E UN CAMPO VETTORIALE  $\vec{v}$  IL FLUSSO È:

$$\phi(\vec{v}) = \iint_{\Sigma} \vec{v} \cdot \vec{u}_n dE$$
 DOVE  $\vec{u}_n$  È IL VERSORE A  $\Sigma$ ,  $\|\vec{u}_n\| = 1$



SE **SUP. CHIUSA**  $\implies$   $\vec{u}_n$  **RIVOLTA VERSO L'ESTERNO**

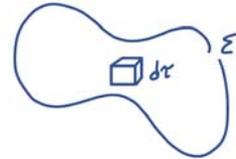
SE **SUP. APERTA**  $\implies$  VERSO ARBITRARIO (REGOLA MANO DESTRA)

**TEOREMA di GAUSS**

IL FLUSSO di un CAMPO VETORIALE  $\vec{v}$  ATTRAVERSO UNA SUPERFICIE CHIUSA  $\Sigma$  È:

$$\phi(\vec{v}) = \oint \vec{v} \cdot \vec{u}_n d\Sigma = \iiint_V \nabla \cdot \vec{v} d\tau$$

$d\Sigma \rightarrow$  ELEMENTO di SUPERFICIE INFINITESIMO  
 $d\tau \rightarrow$  ELEMENTO di VOLUME INFINITESIMO ENTRO  $\Sigma$   
↳ Triplo (di volume)



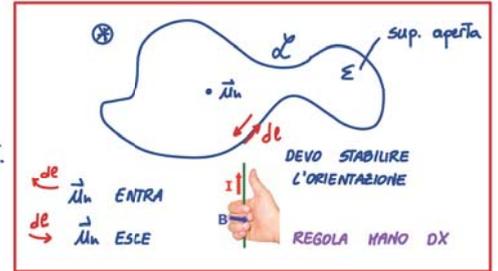
L'INTEGRALE DOPIO di SUPERFICIE  $\Sigma$  SI TRADUCE IN UN INTEGRALE TRIPLO della DIVERGENZA di  $\vec{v}$  SUL VOLUME CONTENUTO IN  $\Sigma$ .  
 $\Sigma$  RAPPRESENTA IL CONFINE del VOLUME OLTRE IL QUALE L'INTEGRALE TRIPLO È CALCOLATO.

**TEOREMA di STOKES**

LA CIRCVITAZIONE di un CAMPO VETORIALE  $\vec{v}(x,y,z)$  ATTRAVERSO UNA LINEA CHIUSA  $\mathcal{L}$  È:

$$\oint_{\mathcal{L}} \vec{v} \cdot d\vec{\ell} = \iint_{\Sigma} (\nabla \wedge \vec{v}) \cdot \vec{u}_n d\Sigma$$

$\Sigma \rightarrow$  SUPERFICIE AVENTE  $\mathcal{L}$  COME CONTORNO  
 $d\Sigma \rightarrow$  ELEMENTO di SUPERFICIE INFINITESIMO  
 $u_n \rightarrow$  NORMALE A  $\Sigma$



L'INTEGRALE SINGOLO LUNGO  $\mathcal{L}$  SI TRADUCE IN UN INTEGRALE DOPIO (FLUSSO) SULLA SUPERFICIE  $\Sigma$ .

- 1)  $\Sigma$  È APERTA
- 2)  $\Sigma$  È ARBITRARIA FINO A QUANDO  $\mathcal{L}$  È IL CONTORNO

**ALTRE CONSIDERAZIONI**

CAMPI CONSERVATIVI	$\vec{v} = \nabla f$	$\nabla \wedge \vec{v} = 0$ (IRROTAZ.)	$\oint_{\mathcal{L}} \vec{v} \cdot d\vec{\ell} = 0$ PER OGNI LINEA CHIUSA $\mathcal{L}$
CAMPI SOLENOIDALI	$\vec{v} = \nabla \wedge \vec{w}$	$\nabla \cdot \vec{v} = 0$	$\oint_{\mathcal{L}} \vec{v} \cdot d\vec{\ell} = 0$

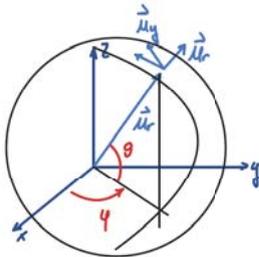
STOKES (above the first row)  
GAUSS (below the second row)

**TEOREMA di HELMHOLTZ**

CAMPI VETTORIALI CONTINUI POSSONO ESSERE SCOMPSTI:

$$\vec{v} = \vec{u} + \vec{w} = \nabla f + \nabla \wedge \vec{g}$$

$\vec{u} = \nabla f$  IRROTAZIONALE  
 $\vec{w} = \nabla \wedge \vec{g}$  SOLENOIDALE

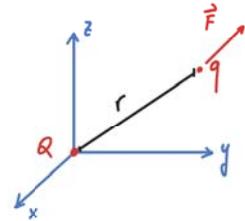


$r, \theta, \varphi$

## 2. FORZA ELETTRICA e CAMPO ELETTROSTATICO

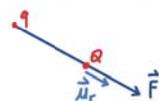
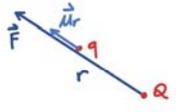
### FORZA ELETTROSTATICA, CAMPO ELETTROSTATICO e POTENZIALE ELETTROSTATICO

- L'INTERAZIONE ELETTROSTATICA SI MANIFESTA COME UNA FORZA TRA DUE o PIU' OGGETTI
- LA FORZA ELETTROSTATICA PUO' ESSERE **ATTRATTIVA** o **REPULSIVA**
- LA PROPRIETA' CHE GLI OGGETTI INTERAGENTI DEVONO AVERE E' DETTA **CARICA ELETTRICA**
- LA GRAVITA' E' BASATA SULLA MASSA; LA FORZA ELETTROSTATICA SULLA CARICA
- LA MASSA E' SEMPRE POSITIVA  $\leftrightarrow$  LA FORZA GRAVITAZIONALE E' SEMPRE ATTRATTIVA
- LA CARICA APPARE POSITIVA (+) o NEGATIVA (-) PERCHE' PUO' ESSERE SIA ATTRATTIVA CHE REPULSIVA



### FORZA di COULOMB e LEGGE di COULOMB

- DATE DUE CARICHE PUNIFORMI Q e q, LA FORZA ELETTROSTATICA AGENTE SU q PER LA PRESENZA di Q E':
  - $\vec{F} = k \frac{qQ}{r^2} \vec{u}_r$
  - $\vec{F} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{qQ}{r^2} \vec{u}_r$
  - $\epsilon_0 = \left[ \frac{C^2}{Nm^2} \right]$
  - $k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0}$
  - $\epsilon_0 = 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{C^2}{Nm^2}$
- UN ESEMPIO di CARICA PUNIFORME E'  $q_e = -1.6 \cdot 10^{-19} C$
- SE A ESERCITA UNA FORZA SU B, B ESERCITA UNA FORZA SU A UEGUALE e OPPOSTA. 3° PRINCIPIO della DINAMICA (AZIONE e REAZIONE)
- NON C'E' IL MEMO nella FORMULA  $\rightarrow$  DIPENDE da  $\vec{u}_r$  ( $\vec{u}_r$  PUNTA SEMPRE VERSO L'ESTERNO)
- $\uparrow r \downarrow F$ : MAGGIOR DISTANZA  $\Rightarrow$  MINOR FORZA

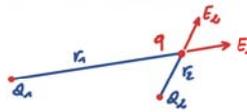


#### ANALISI DIMENSIONALE

$[Q] = \text{Coulomb}$      $[\epsilon_0] = \frac{C^2}{Nm^2}$   
 $[F] = N$              $[r] = m$

### PRINCIPIO di SOVRAPPOSIZIONE

- COME PER LA GRAVITAZIONE, SI APPLICA IL PRINCIPIO di SOVRAPPOSIZIONE.
- NEL PUNTO IN CUI LA CARICA:
  - $E_{tot} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2$  (SOMMA VETTORIALE)
  - $F_{tot} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 = q(\vec{E}_1 + \vec{E}_2) = q \cdot E_{tot}$



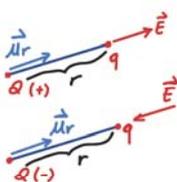
### CAMPO ELETTROSTATICO ( $\vec{E}$ ) SI MANIFESTA SOTTO FORMA di FORZA SE AGGIUNGO una CARICA

- PER AVERE UNA PROVA SPERIMENTALE DELL'INTERAZIONE ELETTROSTATICA SONO NECESSARIE ALMENO DUE CARICHE
- SE CONSIDERO Q COME SORGENTE e q COME BERSAGLIO, DEFINISCO IL CAMPO ELETTROSTATICO PRODOTTO DA Q IN UN PUNTO A DISTANZA r:
  - $\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$  GENERATO DA F SE LA CARICA SONDA q E' A DISTANZA r DA Q.

VOLT E' L'UNITA' di MISURA del POTENZIALE ELETTROSTATICO

- E' UN CAMPO VETTORIALE     $[E] = \frac{N}{C} = \frac{V}{m}$     DIVIDO LA FORZA VETT. per uno SCALARE

#### ORIENTAZIONE di $\vec{E}$

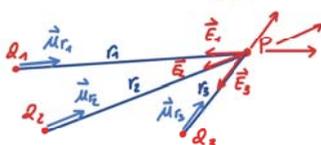


- SE  $Q > 0$ ,  $\vec{E}$  E' USCENTE
    - SE  $q > 0$      $\vec{F} = q\vec{E}$     USCENTE, REPULSIVA ( $\vec{F} \parallel \vec{E}$ )
    - SE  $q < 0$      $\vec{F} = q\vec{E}$     ENTRANTE, ATTRATTIVA ( $\vec{F} \parallel -\vec{E}$ )
  - SE  $Q < 0$ ,  $\vec{E}$  E' ENTRANTE
    - SE  $q > 0$      $\vec{F} = q\vec{E}$     ENTRANTE, ATTRATTIVA ( $\vec{F} \parallel \vec{E}$ )
    - SE  $q < 0$      $\vec{F} = q\vec{E}$     USCENTE, REPULSIVA ( $\vec{F} \parallel -\vec{E}$ ) antiparallelo
- $\vec{F}$  ATTRATTIVA  $\propto -\vec{u}_r$   
 $\vec{F}$  REPULSIVA  $\propto \vec{u}_r$

- L'EVIDENZA SPERIMENTALE PER CUI LE CARICHE di SEGNO OPPOSTO TENDONO AD ATTRARSI e SI RESPINGONO SE HANNO STESSO SEGNO

### DISTRIBUZIONE di CARICHE DISCRETE e CONTINUE

COME APPLICAZIONE del PRINCIPIO di SOVRAPPOSIZIONE SE CI SONO N SORGENTI DISCRETE PUNIFORMI  $q_i$ ,  $i = 1, \dots, N$  IL CAMPO TOTALE IN UN PUNTO P E':



$\vec{E}(P) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{Q_1}{r_1^2} \vec{u}_{r1} + \frac{Q_2}{r_2^2} \vec{u}_{r2} + \frac{Q_3}{r_3^2} \vec{u}_{r3} \right)$  E' UNA SOMMA VETTORIALE

IN CASO di DISTRIBUZIONE CONTINUE di CARICHE, DISTINGUIAMO DISTRIBUTORI LINEARI, SUPERFICIALI e VOLUMICHE

DISTRIBUZIONE di CARICA LINEARE

- LA CARICA È DISTRIBUITA LUNGO  $\mathcal{L}$  CHE RICHIEDE UNA FUNZIONE

$$Q = \int_{\mathcal{L}} \lambda \cdot d\ell$$

ⓐ DENSITÀ LINEARE di CARICA  $\lambda = \frac{Q}{\mathcal{L}}$

$$[\lambda] = \frac{C}{m}$$

- SE  $\lambda(P)$  È COSTANTE, LA CARICA È UNIFORMEMENTE DISTRIBUITA LUNGO  $\mathcal{L}$

SE  $\lambda = \text{cost.} \implies Q = \lambda \int_{\mathcal{L}} d\ell = \lambda \cdot \mathcal{L}$

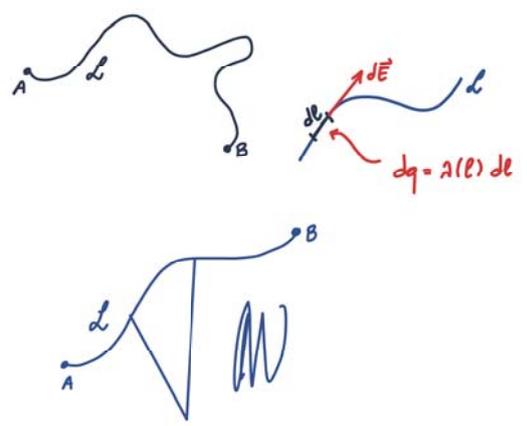
- OGNI ELEMENTO di  $\mathcal{L}$  HA ASSOCIATA una  $dq = \lambda(P) \cdot d\ell$

- ESSENDO PUNTFORHE, IL CARICO PRODUCE un CAMPO  $dE = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r = \frac{\lambda d\ell}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$

- $\vec{u}_r$  COLLEGA  $d\ell$  CON IL PUNTO IN CUI È SI MANIFESTA

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathcal{L}} \frac{\lambda d\ell}{r^2} \vec{u}_r \quad \vec{E}(P) = \int_{\mathcal{L}} \lambda \frac{d\ell}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$$

$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\mathcal{L}} \frac{\lambda d\ell}{r^2} \vec{u}_r$  È IL CAMPO TOTALE IN UN PUNTO dello SPAZIO, PRODOTTO dalla DISTRIB. di CARICA LINEARE



**N.B.:** L'INTEGRALE HA UNA FUNZIONE VETTORIALE. IN FUNZIONE della GEOMETRIA e del S.D.R. USATO, UN MODO PRATICO PER TRATTARE QUESTO INTEGRALE È DIVIDERLO IN 3 INTEGRALE SEPARATI (E.G. x,y,z DIREZIONI) QUANDO È POSSIBILE

DISTRIBUZIONE SUPERFICIALE di CARICA

- LA CARICA È DISTRIBUITA SU UNA SUPERFICIE  $\Sigma$  CHE RICHIEDE UNA FUNZIONE di DENSITÀ SUPERFICIALE ⓐ  $\sigma(P) = \sigma(x',y',z')$

$$[\sigma] = \frac{C}{m^2}$$

- SE  $\sigma(P) = \text{COSTANTE}$ , LA CARICA È UNIFORMEMENTE DISTRIBUITA  $Q = \sigma \int_{\Sigma} dS = \sigma \Sigma$

$$\sigma = \frac{Q}{\Sigma}$$

- OGNI ELEMENTO SUPERFICIALE IN  $P = (x',y',z')$  HA ASSOCIATA  $dq = \sigma(P) \cdot dS$  E PRODUCE UN CAMPO ELETTROSTATICO

$$dE = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r = \frac{\sigma(P) dS}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$$

$$\vec{E}(P) = \int_{\Sigma} \frac{\sigma dS}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$$



$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\Sigma} \frac{\sigma dS}{r^2} \vec{u}_r$$

È IL CAMPO TOTALE ELETTROSTATICO NEL PUNTO A



DISTRIBUZIONE VOLUMICA di CARICA

- LA CARICA È DISTRIBUITA IN UN DATO VOLUME  $\mathcal{T}$ , CHE RICHIEDE una FUNZIONE di DENSITÀ VOLUMICA ⓐ  $\rho(P) = \rho(x',y',z')$

- SE  $\rho(P) = \text{COSTANTE}$ , LA DISTRIBUZIONE È OMOGENEA

- OGNI ELEMENTO di VOLUME  $d\tau$  IN  $P = (x',y',z')$  NEL VOLUME  $\mathcal{T}$  HA ASSOCIATA  $dq = \rho(P) \cdot d\tau$  E PRODUCE

$$dE = \frac{\rho(P) \cdot d\tau}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$$

$$\vec{E} = \iiint_{\mathcal{T}} \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\rho(x',y',z')}{r^2} dx' dy' dz' \quad \text{CON } r = \sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2}$$

- PER DISTRIBUZIONI OMOGENEE:

$$Q = \int_{\mathcal{L}} \lambda d\ell = \lambda \int_{\mathcal{L}} d\ell = \lambda \cdot \text{length}(\mathcal{L}) \implies \lambda = \frac{Q}{\text{length}(\mathcal{L})}$$

$$Q = \int_{\Sigma} \sigma dS = \sigma \int_{\Sigma} dS = \sigma \cdot \text{Area}(\Sigma) \implies \sigma = \frac{Q}{\text{Area}(\Sigma)}$$

$$Q = \iiint_{\mathcal{T}} \rho d\tau = \rho \iiint_{\mathcal{T}} d\tau = \rho \cdot \text{Volume}(\mathcal{T}) \implies \rho = \frac{Q}{\text{Volume}(\mathcal{T})}$$

LAVORO di una FORZA ELETTROSTATICA

- DATA UNA q (SORGENTE), UN CAMPO  $\vec{E}$  È GENERATO DOVE  $q_0$  (SONDA) SI POSIZIONA

- SU  $q_0$  SI PRODUCE  $\vec{F} = q_0 \vec{E}$ , DOVE  $\vec{E} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$

- SE  $q_0$  SI MUOVE da A a B per  $\vec{F}$ :

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

**N.B.:** SOLO LA PROIEZIONE di  $\vec{F}$  su  $d\vec{s}$  CONTRIBUISCE a  $dW$  PERCHÈ  $dW = |\vec{F}| \cos\theta |d\vec{s}|$

IL LAVORO TOTALE È:  $W = \int_{\mathcal{L}} dW = \int_{\mathcal{L}} \vec{F} \cdot d\vec{s} = q_0 \int_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s}$



SE  $\mathcal{L}$  È UNA LINEA CHIUSA:  $W = q_0 \oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = q_0 \mathcal{E}$  DOVE  $\mathcal{E}$ : FORZA ELETTROTRICE

1)  $\mathcal{E}$  NON È UNA "FORZA"

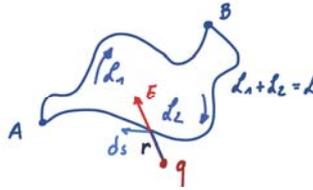
2)  $\mathcal{E} = 0$  SE  $\vec{E}$  È ELETTROSTATICO

• PER OGNI LINEA CHIUSA  $\mathcal{L}$ :  $\oint_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0 \rightarrow \vec{E}$  È CONSERVATIVO

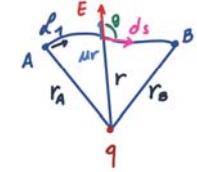
• CONSIDERO  $\vec{E}$  GENERATO DA UNA CARICA PUNTFORME  $q$ :  $\vec{E} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$

• CALCOLO  $\oint \vec{E} \cdot d\vec{s}$  LUNGO UNA LINEA ARBITRARIA  $\mathcal{L}$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_{\mathcal{L}_1} \vec{E} \cdot d\vec{s} + \int_{\mathcal{L}_2} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_{\mathcal{L}_1} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r \cdot d\vec{s} + \int_{\mathcal{L}_2} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r \cdot d\vec{s}$$



$$\vec{u}_r \cdot d\vec{s} = ds \cos\theta = dr$$



$$\int_{\mathcal{L}_1} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_{r_A}^{r_B} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r \cdot d\vec{s} = \int_{r_A}^{r_B} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[ \frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right]$$

$$\int_{\mathcal{L}_2} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_{r_B}^{r_A} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r \cdot d\vec{s} = \int_{r_B}^{r_A} \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[ \frac{1}{r_B} - \frac{1}{r_A} \right]$$

$$\oint_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[ \left( \frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right) + \left( \frac{1}{r_B} - \frac{1}{r_A} \right) \right] = 0$$

IL CAMPO ELETTROSTATICO È CONSERVATIVO

•  $\oint_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0$  PER QUALSIASI LINEA CHIUSA  $\mathcal{L}$

•  $\int_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s}$  DIPENDE SOLO dagli ESTREMI DI INTEGRAZIONE SE LA LINEA  $\mathcal{L}$  È APERTA

•  $\vec{E}$  PUÒ ESSERE SCRITTO COME GRADIENTE di un CAMPO SCALARE

• IN ASSENZA di FORZE DISSIPATIVE, IL LAVORO di una FORZA EGUALGIA L'OPPOSTO della VARIAZIONE di ENERGIA POTENZIALE:  $W = -\Delta U$   
NEL NOSTRO CASO, IL LAVORO CALCOLATO LUNGO LA LINEA  $\mathcal{L}$  (APERTA):

$$W = q_0 \int_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_{r_A}^{r_B} \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \left[ \frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right] = -\Delta U = -(U_B - U_A)$$



$[W] \cdot [U] \cdot [J]$  È ESPRESSA IN JOULE

$$\text{QUINDI: } \Delta U = -\frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \left[ \frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right] = -\frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \left[ \frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right] = U_B - U_A \quad \text{E} \quad U_A = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0 r_A}; \quad U_B = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0 r_B}$$

• ELIMINANDO  $q_0$ :  $\frac{U_A}{q_0} = V_A = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r_A}$      $\frac{U_B}{q_0} = V_B = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r_B}$      $V_A$  e  $V_B$  SONO I POTENZIALI ELETTROSTATICI di  $E$  in  $A$  e  $B$

### RELAZIONE TRA $E$ e $V$

• SE  $\vec{E}$  È CONSERVATIVO,  $\int_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{s}$  HA  $\vec{E} = -\nabla\phi$  PERCHÈ È CONSERVATIVO

• QUINDI  $\vec{E} \cdot d\vec{s} = \nabla\phi \cdot d\vec{s} = d\phi \Rightarrow \int_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_A^B d\phi = \phi(B) - \phi(A)$

$$\text{HA ANCHE: } \int_{\mathcal{L}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{W}{q_0} = -\frac{1}{q_0} (U_B - U_A) = V_A - V_B \Rightarrow V_A - V_B = \phi(B) - \phi(A)$$

• DATO CHE ASSUMIAMO  $\vec{E} = \nabla\phi$  AUORA SEGUE CHE:  $\vec{E} = -\nabla V$ . IL CAMPO ELETTROSTATICO È IL GRADIENTE di  $-V$  (POTENZIALE).

• VERIFICO LA RELAZIONE CON IL CAMPO COULOMBIANO di una CARICA SORGENTE PUNTFORME  $\vec{E} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$

• IN COORDINATE POLARI, CILINDRICHE E SFERICHE, LA COMPONENTE RADIALE di  $\nabla$  È  $\frac{\partial}{\partial r}$

•  $\vec{E}$  È RADIALE E DIPENDE SOLO DA  $r$ .

• QUINDI  $\nabla V = \frac{\partial V}{\partial r} \vec{u}_r$      $\vec{E} = -\nabla V$      $\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r = -\frac{\partial V}{\partial r} \vec{u}_r = -\frac{dV}{dr} \vec{u}_r$      $dV = -\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr \rightarrow$  INTEGRALE INDEF.     $V(r) = +\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + C$   
COST. di INTEGR.

**NOTA:** PER AVERE IL POTENZIALE ELETTROSTATICO ASSOLUTO IN UN DATO PUNTO SONO NECESSARIE ALCUNE INFORMAZIONI ADDIZIONALI  $\rightarrow$  CONDIZIONI

PER ESEMPIO  $V(\infty) = 0$  IMPLICA  $C = 0$  PER IL POTENZIALE di UN PUNTO - COME UNA SORGENTE.

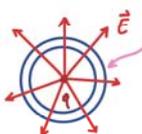
AL CONTERNO

•  $[V] = \frac{[U]}{[q]} = \frac{J}{C} = V (Volts) \Rightarrow [E] = \frac{V}{m}$  PERCHÈ, PER ESEMPIO  $E = -\frac{dV}{dr}$

$$V(r) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

SOLO PER UNA CARICA PUNTFORME

$$E = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$$



ISO-SUPERFICIE

• LE LINEE del CAMPO ELETTROSTATICO SONO PERPENDICOLARI AL POTENZIALE ISO-SUPERFICIE

UN PUNTO COME LA SORGENTE HA UN' ISO-SUPERFICIE SFERICA, INFATTI,  $V$  DIPENDE SOLAMENTE da  $r$ .

- POICHÈ  $V$  DIMINUISCE QUANDO LA DISTANZA  $r$  AUMENTA, POSSIAMO SCRIVERE CHE IL POTENZIALE IN UN DATO PUNTO A UNA GENERICA DISTANZA  $r$  È:  $V \propto \frac{1}{r}$
- $\int_r^\infty \vec{E} \cdot d\vec{s} = V(r) - V(\infty) = V(r)$ , CON  $C=0 \Rightarrow V(\infty)=0$  IL LAVORO È:  $q_0 \int_r^\infty \vec{E} \cdot d\vec{s} = (V(r) - V(\infty)) q_0$
- $\int_r^\infty \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_r^\infty -\nabla V \cdot d\vec{s} = \int_r^\infty dV = V(r) - V(\infty)$

QUINDI  $q_0 V(r)$  È L'ENERGIA RICHIESTA PER PORTARE UNA CARICA  $q_0$  DA  $\infty$  A  $r$ .

- QUESTA ENERGIA È SPESA CONTRO IL CAMPO ELETTROSTATICO PRODOTTO DA  $q$ .
- GRAZIE ALLA LINEARITÀ DELLE OPERAZIONI DERIVATA E AL POTENZIALE  $V$  SI PUÒ APPLICARE IL PRINCIPIO DI SOVRAPPOSIZIONE
- IN GENERALE, SIA  $V(x,y,z)$  CHE  $U=q_0 V(x,y,z)$  SONO FUNZIONI SCALARI DEFINITE IN UNO SPAZIO 3D.
- IL PRINCIPIO DI SOVRAPPOSIZIONE PUÒ ESSERE APPLICATO SIA A DISTRIBUZIONI DI CARICHE DISCRETE E CONTINUE.
- PER DISTRIBUZIONI DI CARICHE DISCRETE:  $V_{TOT} = \sum_{i=1}^N V_i = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^N \frac{q_i}{r_i}$

- PER DISTRIBUZIONI DI CARICHE CONTINUE, INTEGRIAMO IL POTENZIALE INFINITESIMO  $dV$  ASSOCIATO AD UNA CARICA ELEMENTARE  $dq$ .

$\vec{E} = \int_L \frac{\lambda dl}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$  LINEARE:  $dq = \lambda dl$   $dV = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{\lambda dl}{4\pi\epsilon_0 r}$   $V = \int_L \frac{\lambda dl}{4\pi\epsilon_0 r}$

$\vec{E} = \int_S \frac{\sigma dS}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$  SUPERFICIALE:  $dq = \sigma dS$   $dV = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{\sigma dS}{4\pi\epsilon_0 r}$   $V = \int_S \frac{\sigma dS}{4\pi\epsilon_0 r}$

$\vec{E} = \int_{Vol} \frac{\rho d\tau}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$  VOLUMICA:  $dq = \rho d\tau$   $dV = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0 r} = \frac{\rho d\tau}{4\pi\epsilon_0 r}$   $V = \int_{Vol} \frac{\rho d\tau}{4\pi\epsilon_0 r}$

MOTO DI UNA CARICA IN UN CAMPO ELETTROSTATICO

- DATA UNA CARICA  $q_0$  CHE SI MUOVE DA A A B TALE CHE  $|\vec{v}_A| \neq |\vec{v}_B|$ , UNA VARIAZIONE DI ENERGIA CINETICA PUÒ ESSERE SCRITTA:  $\Delta E_k = \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2$  SE LA VELOCITÀ CAMBIA NEL TEMPO IN CUI  $q_0$  SI MUOVE DA A A B, QUESTO SIGNIFICA CHE C'È UN ACCEL. E CHE QUINDI UNA FORZA AGISCE SU  $q_0$ .

$\Delta E_k = W$ , DOVE  $W$  È IL LAVORO SPESO DALLA FORZA, CORRISPONDE ALLA VARIAZIONE  $\Delta E_k$  DELL'ENERGIA CINETICA

$W = -\Delta U_e$  NEL CASO DI UNA FORZA CONSERVATIVA

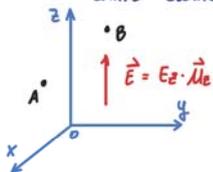
$\Delta U_e$  È LA VARIAZIONE DI ENERGIA POTENZIALE,  $\Delta U_e = U_e(B) - U_e(A)$



- QUINDI  $\frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 = U_e(A) - U_e(B) \Rightarrow \frac{1}{2} m v_B^2 + U_e(B) = \frac{1}{2} m v_A^2 + U_e(A)$  CONSERVAZIONE DELL'ENERGIA da A a B

- PIÙ NEL DETTAGLIO:  $\frac{1}{2} m v_B^2 + q_0 V(B) = \frac{1}{2} m v_A^2 + q_0 V(A)$  DOVE  $V(A)$  E  $V(B)$  SONO I POTENZIALI ELETTROSTATICI IN A E IN B
- NEL CASO SIANO PRESENTI DELLE FORZE, IL CORRISPETTIVO LAVORO VA INCLUSO.

ESEMPIO: SE  $q_0 > 0$  E  $V(A) > V(B)$ ,  $E_k(B) > E_k(A)$  E LA CARICA  $q_0$  È ACCELERATA. QUESTO PUÒ ESSERE RAGGIUNTO, PER ESEMPIO, IN UN CAMPO ELETTROSTATICO UNIFORME COME  $\vec{E} = E_z \cdot \vec{u}_z$ , CON  $\vec{E}_z = \text{CONSTANTE}$



PRESI DUE PUNTI A e B IN POSIZIONI DIVERSE, ABBIAMO:

$dV = -E_z dz \Rightarrow V_B - V_A = -\int_A^B E_z dz = E_z (z_A - z_B)$

$E_k(B) - E_k(A) = -q_0 (V_B - V_A) = q_0 E_z (z_B - z_A) < 0$

SE  $z_B > z_A$  (COME IN QUESTO CASO)  $\Rightarrow \Delta E_k > 0$ ,  $q_0$  ACCELERA

IN UN CASO PIÙ GENERICO DOVE  $\vec{E} = E(x,y,z) = E_x(x,y,z) \cdot \vec{u}_x + E_y(x,y,z) \cdot \vec{u}_y + E_z(x,y,z) \cdot \vec{u}_z$

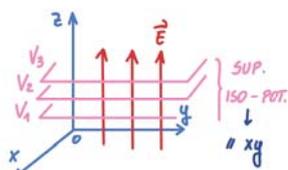
$\vec{E} = -\nabla V = -(\frac{\partial V}{\partial x} \vec{u}_x + \frac{\partial V}{\partial y} \vec{u}_y + \frac{\partial V}{\partial z} \vec{u}_z)$  E  $V = V(x,y,z)$  DIPENDE DALLE TRE COORDINATE CARTESIANE

SE A e B SONO DUE PUNTI ARBITRARI:  $\Delta V = V_B - V_A = -\frac{W_{AB}}{q_0}$

IL LUOGO GEOMETRICO DOVE  $V = \text{const.}$  È UNA SUPERFICIE ISO-POTENZIALE

LE LINEE DEL CAMPO ELETTROSTATICO SONO PERPENDICOLARI ALLA SUP. ISO-POTENZIALE IN OGNI PUNTO.

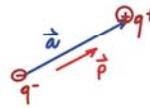
PER UN CAMPO UNIFORME  $\vec{E} = E_z \cdot \vec{u}_z$



## DIPOLO ELETTRICO

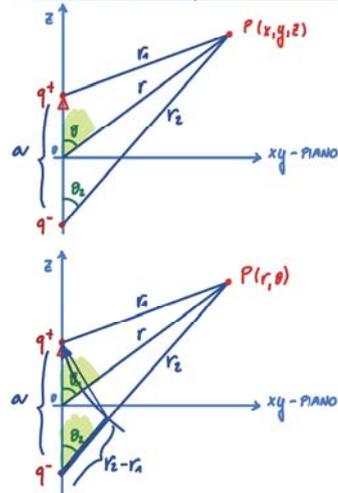
- UN DIPOLO ELETTRICO È UN OGGETTO **ELETTRICAMENTE NEUTRO** COSTITUITO DA DUE CARICHE PUNTIFORMI CON IDENTICO VALORE ASSOLUTO HA SEGNO OPPOSTO, SEPARATE DA UNA DISTANZA FISICA  $a$ . LA DISTANZA DI SEPARAZIONE È UN VETTORE, LA CUI ORIENTAZIONE È **CONVENZIONALMENTE** PRESA DALLA CARICA NEGATIVA A QUELLA POSITIVA ( $q^- \rightarrow q^+$ )  $\vec{p}$  È ANTI PARALLELO

IL **MOENTO** di DIPOLO ELETTRICO È DEFINITO COME:  $\vec{p} = q \cdot \vec{a}$



### DIPOLO COME SORGENTE DI UN CAMPO ELETTROSTATICO

- SEBBENE NEUTRO, IL DIPOLO PUÒ PRODURRE UN CAMPO ELETTROSTATICO NELLO SPAZIO CIRLOSTANTE.



- POTENZIALE IN UN PUNTO P ARBITRARIO, A UNA DISTANZA  $r$  DALL' ORIGINE (CENTRO del DIPOLO) E A UNA DISTANZA  $r_1$  e  $r_2$  DA  $q^+$  E  $q^-$  RISPETTIVAMENTE.  $V(P) = V_+(P) + V_-(P)$

$V(P) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$  PRINCIPIO di SOVRAPPOSIZIONE

- SUL PIANO  $x-y$   $r_1 = r_2 \Rightarrow V(P) = 0$

- SE  $r \gg a$  (IL PUNTO P È AD UNA DISTANZA MOLTO MAGGIORE DELLA GRANDEZZA FISICA del DIPOLO):

$r_2 - r_1 \approx a \cos\theta$  TEOREMA dei SENI  
 $r_2 \cdot r_1 \approx r^2$  PERCHÈ  $\theta_1 \approx \theta_2 \approx \theta$  E  $r_2 \approx r_1 \approx r$

QUINDI:  $V(P) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right) \approx \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{a \cdot \cos\theta}{r^2}$  DOVE  $\theta$  È L'ANGOLO di P RISPETTO ALL'ASSE Z.

ALTERNATIVAMENTE:  $V(P) = \frac{\vec{p} \cdot \vec{u}_r}{4\pi\epsilon_0 r^2}$  DOVE  $\vec{u}_r$  È IL VETTORE UNITARIO PUNTATO VERSO LA POSIZIONE di P.

$V(P) = \frac{|\vec{p}| z}{4\pi\epsilon_0 r^3}$  DOVE z È LA COORDINATA z di P E  $\cos\theta = \frac{z}{r}$ ;  $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

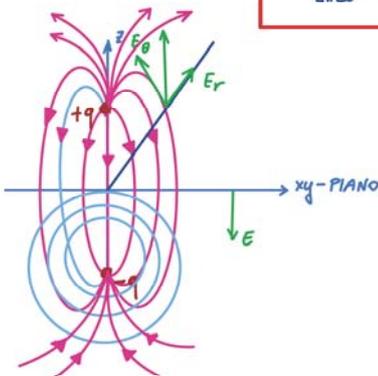
NOTARE CHE  $V(P)$  È UNA **FUNZIONE SCALARE**. ANCHE SE IL MOENTO di DIPOLO " $\vec{p}$ " ENTRA IN GIOCO, È (SCALARE) MOLTIPLICATO PER  $\vec{u}_r$ , RISULTA UNO SCALARE. (La carica puntiforme è uno scalare)

IL POTENZIALE di un DIPOLO DIPENDE DA  $r^2$ :  $V \propto \frac{1}{r^2}$

↳ CONTA MOLTO LA PROIEZIONE di P su  $r^z$

**CAMPO ELETTROSTATICO**. IN COORDINATE CARTESIANE:  $\vec{E} = -\frac{\partial V}{\partial x} \vec{u}_x - \frac{\partial V}{\partial y} \vec{u}_y - \frac{\partial V}{\partial z} \vec{u}_z$

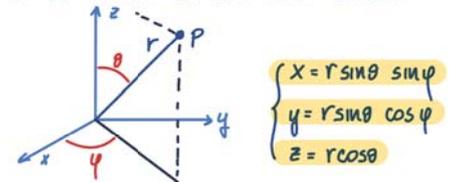
$$E_x = \frac{p}{4\pi\epsilon_0} \frac{3zx}{r^5} \quad E_y = \frac{p}{4\pi\epsilon_0} \frac{3zy}{r^5} \quad E_z = \frac{p}{4\pi\epsilon_0} \frac{3\cos^2\theta - 1}{3}$$



LE LINEE del CAMPO ELETTROSTATICO ESCONO DALLA CARICA POSITIVA ( $q^+$ ) ED ENTRANO DALLA CARICA NEGATIVA ( $q^-$ )

LE SUPERFICI ISO-POTENZIALI SONO  $\perp$  ALLE LINEE di CAMPO

DATA LA SIMMETRIA ASSIALE del CAMPO, È CONVENIENTE USARE LE **COORDINATE POLARI** IN UN SISTEMA di RIFERIMENTO SFERICO



$$\begin{cases} x = r \sin\theta \cos\phi \\ y = r \sin\theta \sin\phi \\ z = r \cos\theta \end{cases}$$

- IL POTENZIALE  $V(P)$  E IL CAMPO  $\vec{E}(P)$  SONO CHIARAMENTE **INDIPENDENTI** DA  $q$  (MOENTO di DIPOLO).
- LE **VARIABILI RILEVANTI** SONO  $r$  (DISTANZA dal CENTRO del DIPOLO) E L'ANGOLO  $\theta$  RISPETTO ALL'ASSE z.
- SE ESPRESSE IN COORDINATE SFERICHE, IL CAMPO ELETTROSTATICO HA SOLO  $E_r$  e  $E_\theta$  COME COMPONENTI.

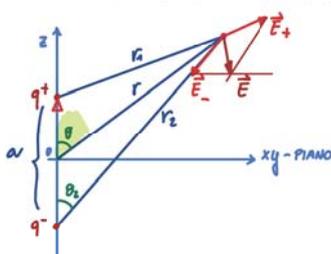
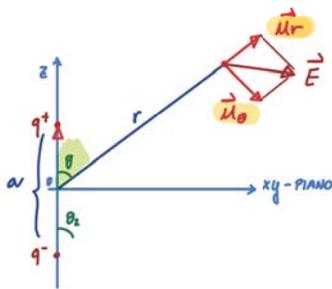


ILLUSTRAZIONE del PRINCIPIO di SOVRAPPOSIZIONE



IN OGNI PUNTO  $P(x,y,z)$ , IL RISULTATO È  $\vec{E} = \vec{E}_+ + \vec{E}_-$   
 PUÒ ESSERE SCOMPOSTO IN UNA  $\vec{E}_r$  (RADIALE) E  $\vec{E}_\theta$  (POLARE)

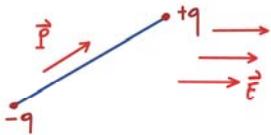
IN CONCLUSIONE:

$$\begin{cases} \vec{E}_r = E_r \cdot \vec{u}_r = \frac{2q \cos\theta}{4\pi\epsilon_0 r^3} \cdot \vec{u}_r \\ \vec{E}_\theta = E_\theta \cdot \vec{u}_\theta = \frac{q \sin\theta}{4\pi\epsilon_0 r^3} \cdot \vec{u}_\theta \end{cases}$$

**NOTA:** PER CAPIRE CHE  $\vec{E}$  NON DIPENDE DA  $\varphi$ , IMMAGINIAMO DI REPLICARE IL DISEGNO SOPRA SU OGNI SEZ. VERTICALE AD UN VALORE ARBITRARIO  $\varphi$  RISPETTO ALL'ASSE X. IL RISULTATO NON CAMBIA.

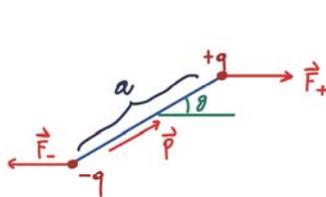
**DIPOLO IMMERSO IN UN CAMPO ELETTROSTATICO**

- CASO di CAMPO UNIFORME:** IL MODULO, DIREZIONE e VERSO di  $\vec{E}$  SONO COSTANTI  
 COSA SUCCEDDE AL DIPOLO? UN DIPOLO  $\vec{p}$  CON ORIENTAZIONE ARBITRARIA  $\theta$  RISPETTO ALLA DIREZIONE DEL CAMPO UNIFORME ( $|\vec{E}| = \text{cost.}$ )



HO DELLE FORZE di COULOMB CHE AGISCONO SU ENTRAMBE LE CARICHE  $\vec{F} = q\vec{E}$   
 LA FORZA SULLA CARICA POSITIVA SARÀ CONCORDE A  $\vec{E}$ , AL CONTRARIO SU  $-q$  SARÀ DISCORDE

- GUARDANDO AD OGNI CARICA:



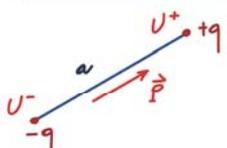
- POICHÈ LA POSIZIONE del CAMPO  $\vec{E}$  IN  $q^+$  e  $q^-$  È IDENTICA:  
 $|\vec{F}_+| = |\vec{F}_-|$  E  $\vec{F}_+ + \vec{F}_- = 0 \Rightarrow$  LA FORZA RISULTANTE È ZERO
- QUINDI,  $F_+$  e  $F_-$  CREANO UNA COPPIA MECCANICA, CHIAMATA **MOMENTO MECCANICO**:
  - RISPETTO A  $q^+$ :  
 $|\vec{H}| = |\vec{r} \wedge \vec{F}_-| = r \cdot F_- \cdot \sin\theta = \frac{a}{2} (+q) |\vec{E}| \sin\theta$  ENTRANTE (REGOLA MANO dx)
  - RISPETTO A  $q^-$ : SEMPRE ENTRANTE

- QUINDI, UN DIPOLO ELETTRICO IMMERSO IN  $\vec{E}$  UNIFORME È SOGGETTO AD UNA FORZA RISULTANTE ZERO e ad un MOMENTO MECCANICO CHE DIPENDE DALL'ORIENTAZIONE  $\theta$
- LA COPPIA È TALE CHE IL DIPOLO TENDE AD ALLINEARSI A  $\vec{E} \rightarrow \vec{p} \parallel \vec{E}$   
 NEL NOSTRO CASO RUOTA IN SENSO ORARIO e ATTORNO AL SUO BARICENTRO CHE SARÀ IL PUNTO MEDIANO del SEGMENTO CHE CONGIUNGE LE CARICHE

- IL MOMENTO COMPLESSIVO SARÀ:  $|\vec{H}_{\text{TOT}}| = 2\vec{H} = 2 \cdot \frac{a}{2} q |\vec{E}| \sin\theta = a \cdot q E \sin\theta = |\vec{p}| |\vec{E}| \sin\theta \Rightarrow \vec{H}_{\text{TOT}} = \vec{p} \wedge \vec{E}$   
 SE  $\vec{p} \parallel \vec{E}$  (o ANTIPARALLELO)  $\Rightarrow \vec{H} = 0$

- DATO CHE  $\vec{E}$  È CONSERVATIVO E QUINDI, LA FORZA di COULOMB  $\vec{F} = q\vec{E}$  È CONSERVATIVA,  
 ALLORA POSSIAMO SCRIVERE:  $\vec{F} = -\nabla U_e$  DOVE  $U_e$  È L'ENERGIA POTENZIALE di un DIPOLO NEL CAMPO ELETTROSTATICO  
 da  $\vec{E} = -\nabla V$

- CASO di CAMPO NON-UNIFORME:** SE IL CAMPO NON È UNIFORME IL DIPOLO SUBISCE UN MOTO ROTOTRASLAZIONALE



IL CAMPO ELETTROSTATICO  $\vec{E}$  HA UNA DISTRIBUZIONE ARBITRARIA  $\vec{E}(x,y,z)$ .  
 LE DUE CARICHE  $q, -q$  AVRANNO RISPETTIVAMENTE ENERGIE POTENZIALI  $U^+$  e  $U^-$ .  
 $U^+$  e  $U^-$  SONO DATE DA:  $\begin{cases} U^+ = q \cdot V^+ \\ U^- = q \cdot V^- \end{cases}$  DOVE  $V^+$  e  $V^-$  SONO POTENZIALI ELETTROSTATICI  
 DOVE RISPETTIVAMENTE  $q$  e  $q^-$  SONO SITUATI

$$U_{\text{TOT}} = qV^+ - qV^-$$

SE  $\vec{E}(x,y,z)$  HA UNA DISTRIBUZIONE ARBITRARIA, ALLORA ANCHE  $V = V(x,y,z)$  È ARBITRARIA.

SCRIVENDO  $V^- = V$ , NOI POSSIAMO ESPRIHERE  $V^+$  COME UNA PERTURBAZIONE di  $V^-$  IN QUESTO MODO:

$$V^+ = V^- + \Delta V = V^- + \frac{\partial V}{\partial x} \delta x + \frac{\partial V}{\partial y} \delta y + \frac{\partial V}{\partial z} \delta z$$

ASSUMO QUINDI CHE A PICCOLE DISTANZE ( $\delta x, \delta y, \delta z$ )  $V$  VARIERA LINEARMENTE da  $V^-$

QUINDI L'ENERGIA POTENZIALE:  $U_e = qV^+ - qV^- = qV^- + q \left( \frac{\partial V}{\partial x} \delta x + \frac{\partial V}{\partial y} \delta y + \frac{\partial V}{\partial z} \delta z \right) - qV^-$   
 $= q \frac{\partial V}{\partial x} \delta x + q \frac{\partial V}{\partial y} \delta y + q \frac{\partial V}{\partial z} \delta z$   
HO SOSTITUITO  $V^- = V$

LA DISTANZA VETTORIALE  $(\delta x, \delta y, \delta z)$   $\vec{a} = (a_x, a_y, a_z)$ , SOSTITUISCO:

$$U_e = qV^+ - qV^- = qV + q \left( \frac{\partial V}{\partial x} a_x + \frac{\partial V}{\partial y} a_y + \frac{\partial V}{\partial z} a_z \right) - qV = \frac{\partial V}{\partial x} q \cdot a_x + \frac{\partial V}{\partial y} q \cdot a_y + \frac{\partial V}{\partial z} q \cdot a_z = \underbrace{\frac{\partial V}{\partial x} q}_{=P_x} a_x + \underbrace{\frac{\partial V}{\partial y} q}_{=P_y} a_y + \underbrace{\frac{\partial V}{\partial z} q}_{=P_z} a_z$$

IN CONCLUSIONE:  $U_e = \nabla V \cdot \vec{p} = -\vec{E} \cdot \vec{p}$  ENERGIA POTENZIALE TOTALE del DIPOLO

L'ENERGIA POTENZIALE di un DIPOLO in un CAMPO ELETTROSTATICO ARBITRARIO È DATA DAL PRODOTTO SCALARE TRA IL MOMENTO DIPOLO e  $\vec{E}$  CONSIDERATO nella POSIZIONE del DIPOLO.

LA FORZA RISULTANTE È:  $\vec{F} = -\nabla U_e = \nabla (\vec{p} \cdot \vec{E})$  (gradiente di  $\vec{p} \cdot \vec{E}$ )

SAPENDO CHE: UN DIPOLO IMMERSO IN UN CAMPO UNIFORME HA 2 POSIZIONI di EQUILIBRIO:

• STABILE  $\rightarrow \vec{p} \parallel \vec{E} \rightarrow U_e < 0$  (ENERGIA MINIMA)  $\rightarrow \vec{F} = 0$

↳ il dipolo non può fare niente  $\rightarrow$  situazione di equilibrio

• INSTABILE  $\rightarrow \vec{p} \parallel -\vec{E} \rightarrow U_e > 0$  (ENERGIA MASSIMA)  $\rightarrow \vec{F} = 0$

↳ una qualunque minima perturbazione perturberà la situazione

(PERTURBAZIONE  $\rightarrow$  BUSSOLA)

PER CALCOLARE L'ENERGIA SPESA DA un MOMENTO MECCANICO PER FAR RUOTARE UN CORPO: MOMENTO  $\cdot$  ANGOLO